

# Prioritní fronta, halda (heap), řazení

## Co je prioritní fronta?

Definována operacemi

- vlož prvek
- vyber největší (nejmenší) prvek

Proč pf ?

## Rozhraní:

```
class PF {  
    // ADT rozhrani  
    PF(); // vytvoření prázdné prioritní fronty  
    boolean jePrazdna(); // test, je-li prázdná  
    void vloz(Prvek); // vložení prvku  
    Prvek vybermax(); // výběr největšího prvku  
}
```

další možná operace – nalezení, přečtení největšího prvku

## Implementace ADT prioritní fronta pomocí pole

**Myšlenka:** pole je uspořádáno vzestupně

1. **vybermax** odebere poslední prvek :-)
2. **vlož** – větší prvky posuneme doprava o jednu pozici :-)

```
class PF {
    private int[] pf;
    private int pocet;
    final int maxN=10;

    PF() {
        pf = new int[maxN];
        pocet = 0;
    }

    boolean jePrazdna() {
        return (pocet == 0);
    }

    void vloz(int klic) {
        if (pocet == 0)
            pf[0] = klic;
        else {
            // hledame index vlozeni i
            int i = pocet;
            while (i > 0 && pf[i - 1] > klic) {
                pf[i] = pf[i - 1];
                --i;
            }
            pf[i] = klic;
        }
        pocet++;
    }

    int vybermax() {
        return pf[--pocet];
    }
}
```

**Jiná myšlenka:** pole prvků není uspořádáno

1. **vlož** – přidej na konec pole :-)

2. **vybermax** – najdi největší :-)

```
class PF {
    private int[] pf;
    private int pocet;
    final int maxN=10;

    PF() {
        pf = new int[maxN];
        pocet = 0;
    }
    boolean jePrazdna() {
        return (pocet == 0);
    }
    void vloz(int klic) {
        pf[pocet++] = klic;
    }
    int vybermax() {
        int max = 0; //index max prvku
        for (int i = 1; i < pocet; i++)
            if (pf[max] < pf[i]) max =i;
        int t = pf[max]; //vymenime max a
        pf[max] = pf[pocet - 1]; //posledni
        pf[pocet - 1] = t;
        return pf[--pocet];
    }
}
```

## Implementace ADT prioritní fronta pomocí spojového seznamu

**Myšlenka:** pomůže neuspořádaný seznam?

**vlož** – přidej na začátek seznamu :-)

**vybermax** – najdi největší :-)

```
class PF {
    private class Prvek {
        int klic;
        Prvek dalsi;
        Prvek predch;

        Prvek() {
        }

        Prvek(int klic) {
            this.klic = klic;
            this.dalsi = null;
            this.predch = null;
        }
    }

    private Prvek hlavicka;

    PF () {
        hlavicka = new Prvek();
        hlavicka.dalsi = hlavicka;
        hlavicka.predch = hlavicka;
    }

    boolean jePrazdna() {
        return (hlavicka.dalsi == hlavicka.dalsi.dalsi);
    }
}
```

```

void vloz(int klic) {
    Prvek nový = new Prvek(klic);
    nový.dalsi = hlavicka.dalsi;
    nový.predch = hlavicka;
    hlavicka.dalsi.predch = nový;
    hlavicka.dalsi = nový;
}

int vybermax() {
    Prvek x = hlavicka.dalsi;
    for (Prvek t = x.dalsi; t != hlavicka;
        t = t.dalsi)
        if (x.klic < t.klic) x = t;
        //x ukazatel na max prvek
    int max = x.klic;
    x.predch.dalsi = x.dalsi;
    x.dalsi.predch = x.predch;
    return max;
}
}
// opravit eKnihu

```

**Myšlenka:** pomůže uspořádaný seznam?

**vybermax** – vyber prvek ze začátku seznamu :-)

**vlož** – vlož před první menší prvek nebo na konec :-)

## Složitost:

	vlož	vyber největší prvek	najdi největší prvek
uspořádané pole	$N$	1	1
uspořádaný seznam	$N$	1	1
neuspořádané pole	1	$N$	$N$
neuspořádaný seznam	1	$N$	$N$

Jakou implementaci zvolíme, potřebujeme-li v aplikaci často zjistit největší prvek a zřídka vložit prvek?

trpělivý (lazy) přístup	vs.	netrpělivý (eager) přístup
neuděláme co nemusíme a máme práci později	vs.	uděláme hned co můžeme a později máme klid
<i>(pouze vložíme)</i>		<i>(vložíme a uspořádáme)</i>

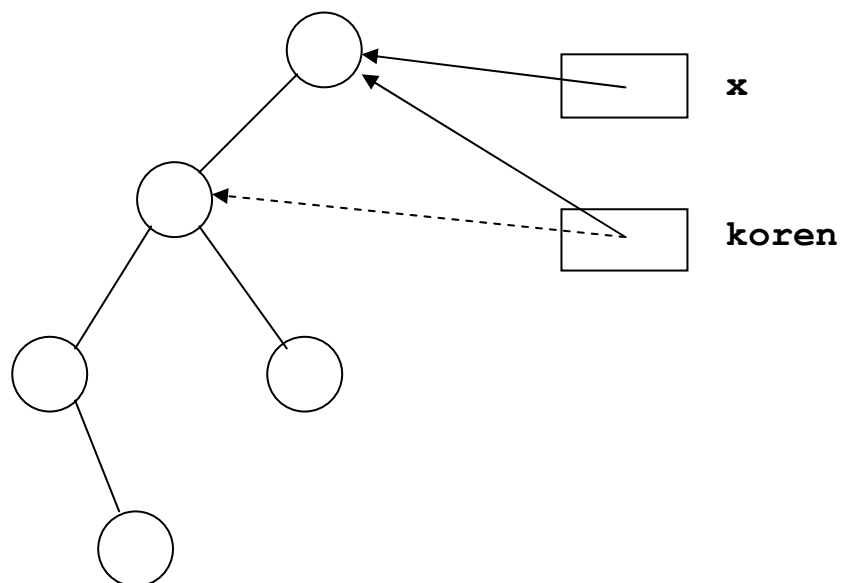
## Implementace prioritní fronty pomocí BVS

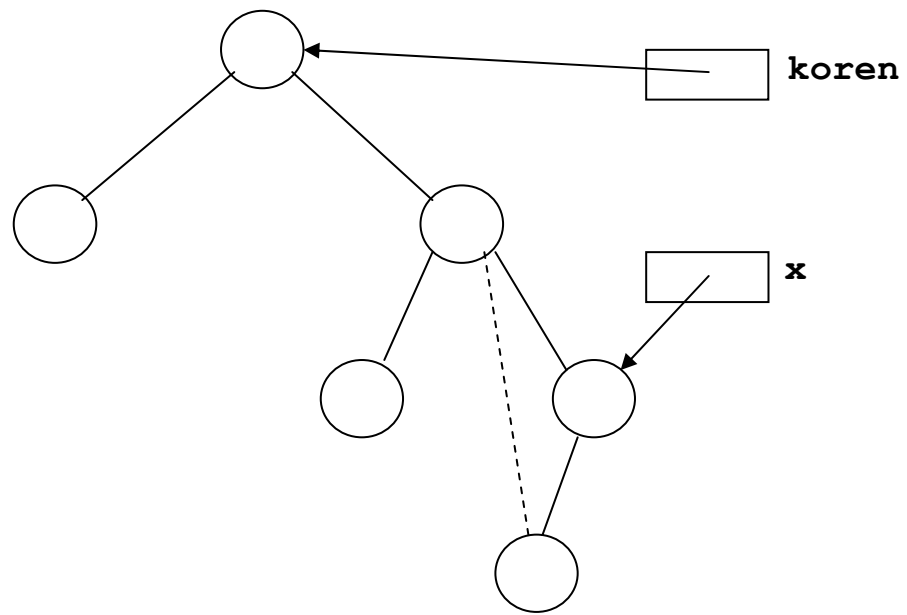
**Myšlenka:** operace vložení a nalezení prvku se zadaným klíčem byly  $O(h)$ , kde  $h$  je výška stromu

**vybermax:**

```
int vybermax() {
    DVrchol x = koren;
    DVrchol predch = null;

    while (x.pravy != null) {
        predch = x;
        x = x.pravy;
    }
    if (x == koren)
        koren = koren.levy;
    else
        predch.pravy = x.levy;
    return x.klic;
}
```





- operace vložení, nalezení i výběru největšího prvku jsou  $O(h)$
- nejhorší případ  $h=N-1$
- průměrný případ  $h=1,39\log_2 N$

**Umíme zlepšit ?**



## Halda (heap)

**Myšlenka:**  $N$  prvků můžeme uložit v úplném binárním stromě s výškou

$$h = \Theta(\log_2 N)$$

- všechny úrovně jsou zaplněny, poslední zleva do počtu prvků

**vlastnost haldy** - klíč v každém vrcholu je větší nebo roven klíčům v jeho následnících, pokud je má

- kořen je největší prvek

**Halda je úplný binární strom s vlastností haldy reprezentován pomocí pole.**

- přesněji max-halda, obdobně min-halda

nalezení největšího prvku je  **$O(1)$**

- první prvek pole

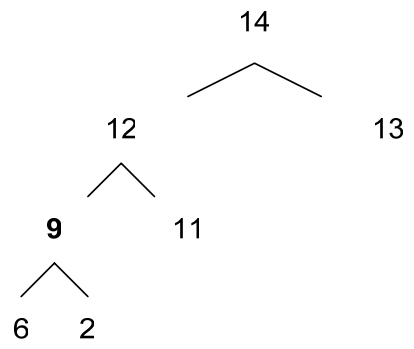
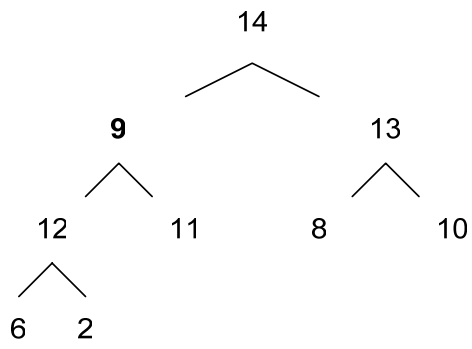
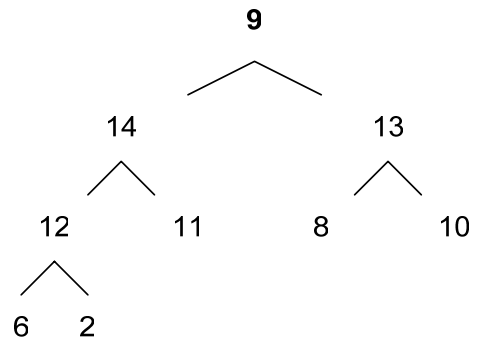
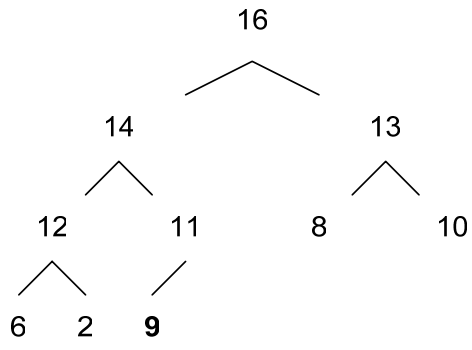
## vybermax:

vybereme kořen (první prvek pole) a nahradíme ho posledním prvkem

- strom zůstal úplným binárním stromem
- mohla být porušena vlastnost haldy
- obnovení vlastnosti haldy: nový kořen vyměníme s větším z jeho následníků, ..., dokud není obnovena vlastnost haldy

```
// kořen haldy má index 1
// poslední prvek má index pocet
// metoda dolu() začne obnovu haldy od indexu k
// pro vybermax bude k=1
```

```
private void dolu(int k, int pocet) {
    // levý následník má index 2k
    while (2*k <= pocet) {
        int j = 2*k;
        // existuje-li pravý následník j < pocet,
        // j bude index většího z obou následníků
        if (j < pocet && pf[j] < pf[j+1]) j++;
        if (pf[k] >= pf[j]) break;    // obnoveno
        vymen(k, j);
        k = j;
    }
}
```



## **vloz:**

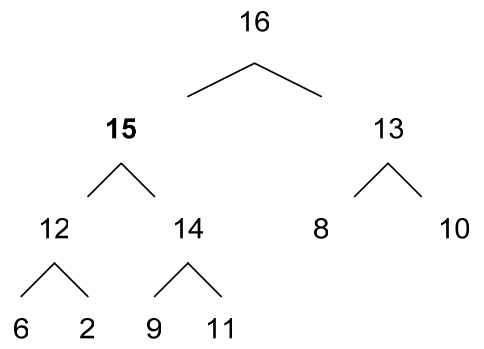
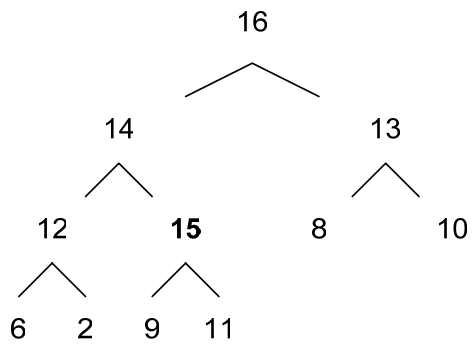
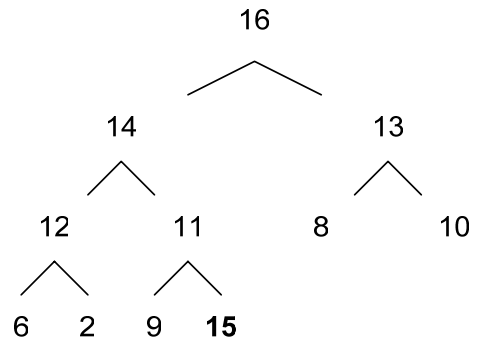
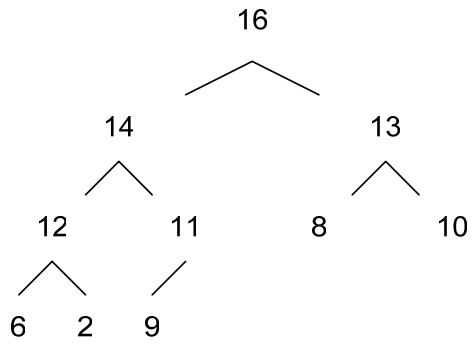
přidáme prvek na konec pole

- mohla být porušena vlastnost haldy

- obnovení vlastnosti haldy: vyměníme ho s předchůdcem, ..., dokud není obnovena vlastnost haldy

```
// metoda nahoru() začne obnovu haldy od indexu k
// pro vloz bude k=pocet
```

```
private void nahoru(int k) {
    // předchůdce má index k/2
    while (k > 1 && pf[k/2] < pf[k]) {
        vymen(k, k/2);
        k = k/2;
    }
}
```



```
class PF {
    private void dolu ... ;
    private void nahoru ... ;
    private void vymen ... ;
    private int[] pf;
    final int maxN = 10;
    private int pocet;

    PF() {
        pf = new int[maxN + 1];
        pocet = 0;
    }

    boolean jePrazdna() {
        return pocet == 0;
    }

    void vloz(int klic) {
        pf[++pocet] = klic;
        nahoru(pocet);
    }

    int vybermax() {
        vymen(1,pocet);
        dolu(1, pocet - 1);
        return pf[pocet--];
    }
}
```

**vybermax** potřebuje nejvíce  $2\log_2 N$  porovnání  
**vlož** potřebuje nejvíce  $\log_2 N$  porovnání

operace jsou  $O(\log N)$

vytvoření haldy s  $N$  prvky postupným vkládáním prvků operací **vlož**  
v nejhorším případě je:

$$\log_2 N + \dots + \log_2 2 + \log_2 1 < N \log_2 N$$

## Řazení a prioritní fronta

```
class RazeniPole {  
    //ADT rozhrani  
    void nactiPrvek(int)  
    void tiskPole()  
    void razeniPF()  
}
```

Implementace metod `nactiPrvek()` a `tiskPrvku()`

```
class RazeniPole {  
    private int[] pole;  
    private int pocet;  
    final int maxN;  
  
    RazeniPole() {  
        pole = new int[maxN];  
        pocet = 0;  
    }  
  
    void nactiPrvek(int klic) {  
        pole[pocet] = klic;  
        pocet++;  
    }  
  
    void tiskPole() {  
        for(int i = 0; i < pocet; i++)  
            System.out.print(pole[i]+ " ");  
        System.out.println(" ");  
    }  
}
```



## Myšlenka:

1. vytvoříme prioritní frontu
2. vybíráme největší prvek a ukládáme od konce původního pole

```
void razeniPF() {
    PF pf = new PF();
    int i;
    // z pole vložíme prvky do prioritní fronty
    for(i = 0; i < pocet; i++)
        pf.vloz(pole[i]);
    // do pole je uložíme operací vybermax
    for(i = pocet-1; i >= 0; i--)
        pole[i] = pf.vybermax();
}
```

*Zkuste si klienta RazeniPole s různými imlementacemi třídy PF !*

- metoda `razeniPF()` obecně neřadí na místě

**PF uspořádaným polem** vede na metodu řazení typu řazení vkládáním

**PF neuspořádaným polem** vede na metodu, která odpovídá řazení výběrem

## PF pomocí haldy

vytvoření  $N \log_2 N$

vybírání největšího prvku je

$$\log_2 N + \dots + \log_2 2 + \log_2 1 < N \log_2 N$$

řazení je  $N \log_2 N$

### implementace

1. v poli vytvoříme haldu o dvou, třech, ..., **pocet** prvcích
2. největší prvek vyměníme s posledním a obnovíme haldu o jeden prvek menší

```
class RazeniPoleHaldou1 {
    private void vymen(int i, int j) {
        int t = pf[i];
        pf[i] = pf[j];
        pf[j] = t;
    }
    private void dolu(int k, int pocet) {
        while (2*k <= pocet) {
            int j = 2*k;
            if (j < pocet && pf[j] < pf[j+1]) j++;
            if (pf[k] >= pf[j]) break;
            vymen(k, j);
            k = j;
        }
    }
    private void nahoru(int k) {
        while (k > 1 && pf[k/2] < pf[k]) {
            vymen(k, k/2);
            k = k/2;
        }
    }
}
```

```

private int[] pf;
private int pocet;
final int maxN=10;

RazeniPoleHaldou1() {
    pf = new int[maxN + 1];
    pocet = 0;
}

void nactiPrvek(int klic) {
    pf[++pocet] = klic;
}

void tiskPole () {
    for(int i = 1; i <= pocet; i++)
        System.out.print(pf[i]+" ");
    System.out.println(" ");
}

void razeniHaldou1() {
    int i = 1;
    // postupně vytvoříme v poli pf haldu
    // velikosti i=1, ..., pocet
    while (i < pocet)
        nahoru(++i);
    // největší prvek vyměníme s posledním a
    // obnovíme haldu o 1 menší
    while (i > 1) {
        vymen(1,i);
        dolu(1,--i);
    }
}
}

```